

# XSC5 系列 PID 智能调节仪

## 说明书

### 目 录

<b>1、 概述.....</b>	<b>1</b>
<b>2、 型号规格.....</b>	<b>2</b>
<b>3、 技术规格.....</b>	<b>5</b>
3.1 输入规格.....	5
3.2 调节方式.....	5
3.3 输出规格.....	5
3.4 电源规格.....	6
3.5 其它性能指标.....	6
<b>4、 安装与接线.....</b>	<b>8</b>
<b>5、 操作.....</b>	<b>16</b>
5.1 面板及按键说明.....	16
5.2 显示状态说明.....	18
5.3 参数设置说明.....	19

5.4 控制设定值及报警设定值的设置方法.....	19
5.5 密码设置方法.....	20
5.6 其它参数的设置方法.....	20
<b>6、 参数一览表.....</b>	<b>22</b>
<b>7、 功能及相应参数说明.....</b>	<b>27</b>
7.1 测量及显示.....	27
7.2 自整定及控制.....	28
7.3 报警输出.....	32
7.4 变送输出.....	35
7.5 仪表调校.....	35
7.6 通讯接口.....	36
7.7 输入信号故障处理.....	38
<b>8、抗干扰措施.....</b>	<b>39</b>
<b>9、常用非标准功能.....</b>	<b>41</b>
<b>10、常见问题及解决办法.....</b>	<b>43</b>

## 6、参数一览表

该表列出了仪表的基本参数和与选配件相关的参数，与选配件相关的参数只有该台仪表有相应的选配件时才会出现。

“地址”一栏是计算机读或设置该参数时的地址。无通讯功能的仪表与此无关。

“取值范围”一栏是该参数的设置范围以及用符号表示的参数内容与数值的关系。

“说明”一栏是该参数在本说明书的章节。

### ▶ 第 1 组参数 设定值

符号	名称	内容	地址	取值范围	说明
Su	Sv	控制目标设定值	00H	-1999~9999	7.2
AL1	AL1	第 1 报警点设定值	01H	-1999~9999	7.3
AL2	AL2	第 2 报警点设定值	02H	-1999~9999	7.3
AL3	AL3	第 3 报警点设定值	03H	-1999~9999	7.3

### ▶ 第 2 组参数 密码、PID 控制

符号	名称	内容	地址	取值范围	说明
oA	oA	密码	10H	0~9999	5.4
At	At	自整定	11H	注 7	7.2
P	P	比例带	12H	0.2~999.9	7.2

i	i	积分时间	13H	0~9999	7.2
d	d	微分时间	14H	0~3999	7.2
d-r	d-r	正/反作用选择	15H	0~1	7.2
cP	cP	控制周期	16H	0.2~75.0	7.2
SEn	SEn	自动/手动输出选择	17 H	注 7	7.2
coP	coP	控制输出信号选择	18H	注 8	7.2
outL	outL	控制输出下限	19H	-6.3~106.3	7.2
outH	outH	控制输出上限	1AH	-6.3~106.3	7.2

## ▶ 第 3 组参数 输入信号、仪表调校及报警组态

符号	名称	内容	地址	取值范围	说明
incH	incH	输入信号选择	30H	注 1	7.1
in-d	in-d	显示小数点位置选择	31H	注 4	7.1
u-r	u-r	测量量程下限	32H	-1999~9999	7.1
F-r	F-r	测量量程上限	33H	-1999~9999	7.1
in-A	in-A	零点修正值	34H	-1999~9999	7.5
Fi	Fi	满度修正值	35H	0.500~1.500	7.5
FLtr	FLtr	数字滤波时间常数	36H	1~20	7.1
PF	PF	开平方运算选择	37H	注 7	7.1
cHo	cHo	小信号切除门限	38H	0~25	7.1

ALo1	ALo1	第 1 报警点报警方式	39H	注 5	7.3
ALo2	ALo2	第 2 报警点报警方式	3AH	注 5	7.3
ALo3	ALo3	第 3 报警点报警方式	3BH	注 5	7.3
HYA1	HYA1	第 1 报警点灵敏度	3CH	0~8000	7.3
HYA2	HYA2	第 2 报警点灵敏度	3DH	0~8000	7.3
HYA3	HYA3	第 3 报警点灵敏度	3EH	0~8000	7.3
cYt	cYt	报警延时	3FH	0 ~ 20	7.3

► 第 4 组参数 通讯及其它

符号	名称	内容	地址	取值范围	说明
Add	Add	仪表通讯地址	40H	0 ~ 99	7.6
bAud	bAud	通讯速率选择	41H	注 6	7.6
ctd	ctd	报警输出控制权选择	43H	注 7	7.6
ctA	ctA	控制、变送输出控制权选择	44H	注 7	7.6
oA1	oA1	第 1 组参数是否受密码控制选择	47H	注 7	5.2
HL	HL	设定值显示内容选择	48H	0~3	7.1
bout	bout	故障代用值	49H	-1999~9999	7.7
Li	Li	冷端补偿修正值	4AH	0.000~2.000	7.5
boP	boP	变送输出信号选择	4DH	注 9	7.4
bA-L	bA-L	变送输出下限	4EH	-1999~9999	7.4

bA-H	bA-H	变送输出上限	4FH	-1999~9999	7.4
------	------	--------	-----	------------	-----

注 1: 该参数的值以符号形式表示, 下表给出了对应关系:

序号	显示符号	输入信号
0	P 100	Pt100
1	c 100	cu100
2	cu50	cu50
3	.bA1	BA1
4	.bA2	BA2
5	.G53	G53
6	...K	K
7	...S	S
8	...r	R
9	...b	b
10	...n	N

序号	显示符号	输入信号
11	...E	E
12	...J	J
13	...t	T
14	4-20	4mA~20mA
15	0-10	0mA~10mA
16	0-20	0mA~20mA
17	1-5v	1V~5V
18	0-5v	0V~5V
19	...mV	mV
20	...L	远传压力表

注 2: 电位器输入时, 输入信号选择参数设置为...mV。

注 3: 0~10V 输入时, 输入信号选择参数设置为0-5v。

注 4: 0~3 顺序对应 0.000, 00.00, 000.0, 0000.。

注 5: 报警方式选择

取值	仪表显示符号	报警方式
0	---H	上限报警
1	---L	下限报警
2	-PAH	偏差上限报警
3	-PAL	偏差下限报警
4	--PA	绝对偏差报警
5	-nPA	偏差范围内报警

取值	仪表显示符号	报警方式
6	d--H	待机上限报警
7	d--L	待机下限报警
8	dPAH	待机偏差上限报警
9	dPAL	待机偏差下限报警
10	d-PA	待机绝对偏差报警
11	dnPA	待机偏差范围内报警

注 6: 0~2 顺序对应 2400, 4800, 9600, 19.20 (k)。

注 7: 0 对应 off, 1 对应 on。

注 8: 0~3 顺序对应 4-20, 0-10, 0-20, --PS。

注 9: 0~2 顺序对应 4-20, 0-10, 0-20。

## 7、功能及相应参数说明

### 7.1 测量及显示

▶ **incH (incH)** —— 输入信号类型选择，详细内容见参数一览表。

▶ **in-d (in-d)** —— 测量值显示的小数点位置选择

热电阻输入时：只能选择为 **000.0**。

热电偶输入时：选择为 **0000.**时，显示分辨力为 1℃；

选择为 **000.0** 时，显示分辨力为 0.1℃，但显示不能超过 1000℃。

其它信号输入时：根据需要选择。

▶ **u-r (u-r)** —— 量程下限

▶ **f-r (f-r)** —— 量程上限

这两个参数规定了输入信号的起点和终点所对应显示值的起点和终点。对热电阻和热电偶输入，应设置为传感器量程。

例：4 mA~20mA 输入，对应 0 MPa~1.600MPa，则设置上述 4 个参数：

**incH = 4-20**      **in-d = 0.000**

**u-r = 0.000**      **f-r = 1.600**

▶ **FLtr (FLtr)** —— 数字滤波时间常数

用于克服信号不稳定造成的显示波动，设定的值越大，作用越强，但对输入信号的变化反映越慢。该参数出厂设置为 1。



▶ **PF (PF)** —— 开平方运算选择

仅用于电流、电压输出的孔板流量信号，选择为 **on** 时，仪表对输入信号进行开平方运算。其它信号应选择 **off**。

▶ **cHo (cHo)** —— 小信号切除门限

当选择了开平方运算功能时，若输入信号小于该门限，则按输入信号为 0 处理，该参数的设置范围为 0~25，表示 0%~25%，不用该功能时可设置为 0。

▶ **HL (HL)** —— 设定值显示选择

该参数规定了第二显示窗的显示内容。可选择如下 4 种：

选择 0 -- 显示控制目标值 Sv；

选择 1 -- 显示第 1 报警点设定值 AL1；

选择 2 -- 显示第 2 报警点设定值 AL2；

选择 3 -- 显示第 3 报警点设定值 AL3。

## 7.2 自整定及控制

▶ **Sv (Sv)** —— 控制目标设定值（给定值）

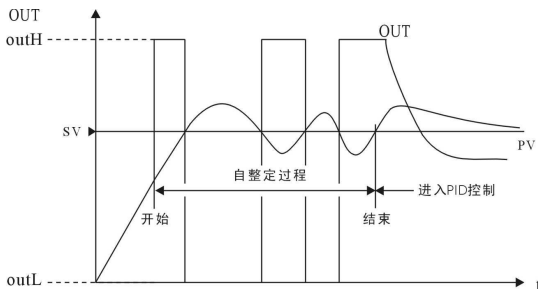
▶ **At (At)** —— 自整定选择

设置为 **on** 时，启动自整定。

**❗ 自整定启动后，输出将在 **outL** 和 **outH** 之间跳变。**  
**outL** 和 **outH** 的出厂参数为 0% 和 100%，对于变频控制和恒压供水等不允许输出大幅度变化的过程，可修改参数 **outL** 和 **outH**

(如分别改为 30% 和 70%)，以限制输出的幅度。如仍不满足要求，可将 PID 参数手动设为推荐值  $P = 60.0$ ， $I = 90$ ， $D = 0$ ，再按 28 页所述方法手动调整。

自整定启动后，测量值经过 2~3 个振荡周期，仪表自动计算出 PID 参数，自整定结束，进入正常 PID 控制。整个过程的示意图如下：



自整定示意图

设置为 **off** 时，自整定停止/关闭，面板上 AT 指示灯灭。

仪表出厂时，**At** 为 **off**，自整定关闭。启动自整定时，只需将 **At** 设置为 **on**，此时面板上的 AT 指示灯亮。自整定结束后，**At** 值会自动变为 **off**，面板上 AT 指示灯灭，进入正常 PID 控制过程。

自整定过程中，若要中止自整定，将 **At** 改为 **off** 即可。

★ 自整定过程的长短，取决于被控过程的响应速度。对于慢系统，

有时甚至需要数个小时。

★ 选择合适的时机进行自整定，比如加热炉升温的前期。若所得参数将用于稳态控制，则应选择系统相对稳定时进行自整定。

★ 系统在不同阶段的特性不同，所以，在不同阶段进行自整定所得到的 PID 参数也不尽相同。

对于大滞后和变频控制等特殊系统，若正确地操作自整定而无法获得满意的控制效果，可参考下述经验，手动修改 PID 参数，进一步提高调节精度：

- ∞ 若到达稳态前超调过大，如对调节时间要求不高，可适当增大比例带。
- ∞ 如要缩短到达稳态的时间，而允许少量超调时，可适当减小比例带。
- ∞ 当测量值在设定值上下缓慢波动时，可适当增加积分时间或增大比例带。
- ∞ 当测量值在设定值上下频繁波动时，可适当减小微分时间。

▶  $P(P)$  —— 比例带

比例运算参数， $P$  越大，比例作用越弱。

▶  $I(i)$  —— 积分时间

设置为 0（秒）表示无积分作用，值越大，积分作用越弱。

▶  $D(d)$  —— 微分时间

设置为 0（秒）表示无微分作用，值越大，微分作用越强。




▶ **d-r (d-r)** —— 正/反作用选择

设置为 0 表示正作用（比如制冷）。测量值增加时，控制输出增加；  
设置为 1 表示反作用（比如加热）。测量值增加时，控制输出减小。

▶ **cP (cP)** —— 控制周期

连续 PID 控制时，该参数一般设定为 0.2（秒）；  
位式 PID 控制时，该参数一般应大于 5.0（秒）。

▶ **SEn (SEn)** —— 自动/手动输出选择

设置为 **on** 时允许手动控制输出。在控制状态下，按  键可使第二显示窗切换显示 **Su** 和输出值。当第二显示窗显示输出值时，按  键可进行手/自动输出无扰切换。手动输出时面板上指示灯 **M** 亮，第二显示窗显示符号“**o**”+ 输出百分比，自动输出时面板上指示灯 **M** 灭，第二显示窗显示符号“**R**”+ 输出百分比。设置为 **off** 时不允许手动控制输出。在控制状态下，只能按  键切换显示 **Su** 和自动输出值，不能进行手/自动切换。

▶ **coP (coP)** —— 控制输出信号选择

控制输出是仪表根据输入信号和目标设定值进行 PID 运算后，输出的对现场设备进行调控的信号。有以下几种形式：

选择为 **4-20** 时：输出为 4mA ~ 20mA（或 1V~5V）；

**0-10** 时：输出为 0mA ~ 10mA；

**0-20** 时：输出为 0mA ~ 20mA（或 0V~5V）；

**--PS** 时：位式输出，包括固态继电器驱动电压输出，可

控硅开关/触发输出，继电器触点开关输出。

❗ 有通讯功能的仪表，当 **ctrl** 参数选择为 **on** 时，仪表不进行控制输出处理。

▶ **outL** (outL) —— 输出限幅下限

该参数限制了输出控制量的下限值，不用限制时，该参数应设置为-6.3 (%)。

▶ **outH** (outH) —— 输出限幅上限

该参数限制了输出控制量的上限值，不用限制时，该参数应设置为 106.3 (%)。

❗ 位式输出且无限制时，**outL** 应设为 0.0(%), **outH** 应设为 100.0(%)。

## 7.3 报警输出

该功能为选择功能。

仪表最多可配置 3 个报警点。

每个报警点有 3 个参数，分别用于设定报警值，选择报警方式和设定报警灵敏度。

▶ **AL1**、**AL2**、**AL3** 顺序为第 1、第 2、第 3 报警设定值参数

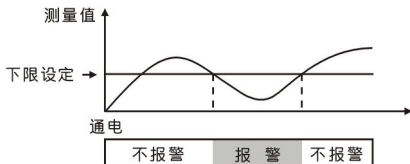
▶ **ALo1**、**ALo2**、**ALo3** —— 报警方式参数

**ALo1** ~ **ALo3** 分别对第 1 到第 3 报警点设定。报警方式有 12 种，分为基本 6 种和待机方式 6 种。

待机方式是指仪表刚上电时，即使满足相应报警条件，也不立即

报警。等到测量值进入不报警区域后则建立起待机条件，此后再进入报警区域则正常报警。

例：待机下限报警示意图：



选择为  $---H$  时：上限报警，测量值  $>$  设定值时报警；

$---L$  时：下限报警，测量值  $<$  设定值时报警；

$-PAH$  时：偏差上限报警， $(\text{测量值} - S_U) >$  设定值时报警；

$-PAL$  时：偏差下限报警， $(S_U - \text{测量值}) >$  设定值时报警；

$--PA$  时：绝对偏差报警， $|S_U - \text{测量值}| >$  设定值时报警；

$-nPA$  时：偏差范围内报警， $|S_U - \text{测量值}| <$  设定值时报警；

$d-H$  时：待机上限报警；

$d-L$  时：待机下限报警；

$dPAH$  时：待机偏差上限报警；

$dPAL$  时：待机偏差下限报警；

$d-PA$  时：待机绝对偏差报警；

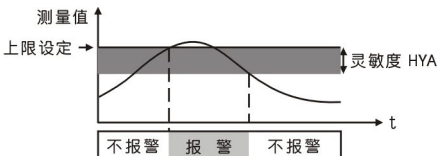
dnPR 时：待机偏差范围内报警。

❗ 偏差报警方式时，报警设定值不能为负数。

### ▶ 报警灵敏度 HYA1、HYA2、HYA3

为防止测量值在报警设定值附近波动时造成报警继电器频繁动作，可以根据需要设定一个报警解除的外延区域，本表称之为报警灵敏度，如图所示：

例：上限报警时



### ▶ cYt (cYt) —— 报警延时

设置范围 0~20 秒，为 0 时无报警延时功能。

当测量值超过报警设定值时，启动报警延时，如果在报警延时期间测量值始终处于报警状态，则报警延时结束时输出报警信号，否则不输出报警信号。

报警恢复也受延时控制。

❗ 有通讯功能的仪表，当 ctd 参数选择为 ON 时，仪表不进行报警处理。

### 7.4 变送输出

- ▶ **boP** (boP) —— 变送输出信号选择

选择为 **4-20** 时：输出为 4mA~20mA（或 1V~5V）；

**0-10** 时：输出为 0mA~10mA；

**0-20** 时：输出为 0mA~20mA（或 0V~5V）。

- ▶ **bA-L** (bA-L) —— 变送输出下限设定

- ▶ **bA-H** (bA-H) —— 变送输出上限设定

例：热电偶输入的仪表，要求变送输出 4mA~20mA，对应 500℃~1200℃，则设置 **boP = 4-20**, **bA-L = 500**, **bA-H = 1200**。

❗ 有通讯功能的仪表，当 **ctA** 参数选择为 **on** 时，仪表不进行变送输出处理。

### 7.5 仪表调校

调校可以减小由于传感器、变送器、引线等引起的零点和满度误差，提高系统的测量精度。通过零点修正参数和满度修正参数实现。

调校时应先进行零点修正，再进行满度修正。

- ▶ **in-A** (in-A) —— 零点修正值，出厂设置为 0

显示值 = 零点（下限值）修正前的显示值 + **in-A**

- ▶ **Fi** (Fi) —— 满度（量程）修正值。出厂设置一般为 1.000

满度修正值的设置分两种情况：

(1) 当仪表下限值为 0 时，满度修正参数的计算公式为：

$$Fi = \text{被测参数的真实值} \div \text{被测参数的显示值}$$



❶ 此处的被测参数的显示值可以是上限值也可以是非零点的任意值，下式亦同。

(2) 当仪表的下限值不为 0 时，满度（量程）修正参数的计算公式为：

$$F\checkmark = (\text{被测参数的真实值} - \text{下限真实值}) \div (\text{被测参数的显示值} - \text{下限显示值})$$

❶ 由于本操作在完成零点（下限值）修正之后进行，所以下限值显示值等于下限值真实值。

▶ **L $\checkmark$  (Li)** —— 冷端补偿修正值

对热电偶输入的仪表，通过 **L $\checkmark$**  参数对冷端补偿精度进行调校。

出厂设置为 1.000，补偿精度为  $\pm 0.2^{\circ}\text{C}$ 。增加该参数的数值，使补偿的温度增加；减小该参数的数值，使补偿的温度减小。

不需要冷端补偿修正时，可将该参数设置为 0。

❶ 输入信号短接时，仪表应显示输入端子处的实际温度，受仪表自身发热的影响，该温度可能会高于室温。在实际应用中，补偿导线接到输入端子，仪表自身温度即为测量的冷端温度，因此仪表发热不影响测量精度。

## 7.6 通讯接口

该功能为选择功能。

与通讯功能相关的参数有 5 个：

▶ **Add (Add)** —— 仪表通讯地址。设置范围 0-99。出厂设置为 1

▶ **bAud** (bAud) —— 通讯速率选择。可选择 2400, 4800, 9600, 19.2k 4 种, 出厂设置为 9600

▶ **ctd** (ctd) —— 报警输出权选择。出厂设置为 **off**

选择为 **off** 时, 仪表按报警功能控制。选择为 **on** 时, 控制权转移到计算机, 报警输出直接由计算机发出的开关量输出命令控制。

▶ **ctA** (ctA) —— 控制、变送输出控制权选择。出厂设置为 **off**

选择为 **off** 时, 仪表按控制、变送输出功能输出。选择为 **on** 时, 控制权转移到计算机, 控制、变送输出直接由计算机发出的模拟量输出命令控制。此时面板上 M 灯闪烁, 仪表不能进行手动输出。第二显示窗将显示符号 **c** 和输出值。

有关的通讯命令及协议详见《通讯协议 2006》, 与 XSC5 系列仪表相关的命令如下:

⌘ #AAᵑ	读测量值
⌘ #AA0001ᵑ	读输出模拟量值 (控制输出)
⌘ #AA0101ᵑ	读输出模拟量值 (变送输出)
⌘ #AA0002ᵑ	读开关量输入状态
⌘ #AA0003ᵑ	读开关量输出状态 (报警输出)
⌘ #AA99ᵑ	读仪表版本号
⌘ ' AABᵑ	读仪表参数的表达符号 (名称)
⌘ \$AABᵑ	读仪表参数数值
⌘ %AAB(data) ᵑ	设置仪表参数
⌘ &AA(data) ᵑ	输出模拟量

∞ &AABBDD∞ 输出开关量

参数地址参见第 6 章“参数一览表”。

## 7.7 输入信号故障处理

利用仪表的输入信号故障处理功能，可以更有效地保证设备的安全运行以及因输入信号故障而引起的非正常设备运行，例如联锁、停机等。仪表显示 **o.l** 表示输入信号故障。

输入信号故障是指出现下述几种情况：

- ∞ 热电阻或热电偶断路
- ∞ 输入其它信号时由于输入信号过大造成仪表内 A/D 转换溢出
- ▶ **bout** (bout) —— 输入信号故障时的代用测量值

当仪表判断输入信号出故障时，以设置的 **bout** 值作为测量值。

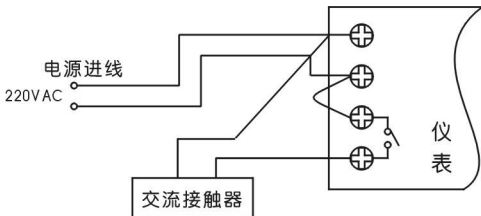
仪表显示 **o.l** 时仍可进行参数设置。

可按用户要求增加输入信号故障报警输出功能。

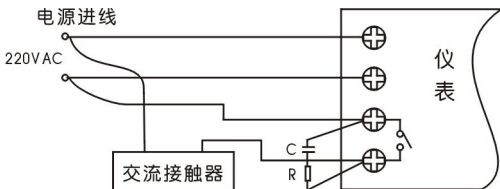
## 8、抗干扰措施

当仪表发现较大的波动或跳动时，一般是由于干扰太强造成，采取下列措施能减小或消除干扰。

- ☞ 仪表输入信号电缆采用屏蔽电缆，屏蔽层接大地或接到仪表输入地端。并尽量与 100V 以上的动力线分开
- ☞ 仪表供电与感性负载（如交流接触器）供电尽量分开



错误接法



正确接法

C — 0.033  $\mu$ F/1000V

R — 100  $\Omega$  1/2W

- ∞ 在感性负载的控制接点并联 RC 火花吸收电路
- ∞ 适当设置仪表的数字滤波时间常数
- ∞ 利用仪表的报警延时功能，防止干扰造成误动作

### 9、常用非标准功能

在某些应用中，可能会用到下面说明的功能，这些功能在标准仪表中不具备，需要在订货时指定。

#### 双给定切换

启用开关量 / 数字信号输入功能，利用外接的一个开关触点来切换两个不同的设定值。

#### 分段功率限制

对于一些高温电炉如硅钼棒和钨丝作为加热材料的电炉，其在低温状态下加热丝的电阻远低于高温状态下的电阻，如果不进行功率控制，此类电炉低温时的电流将远远大于其标定的额定电流，当仪表处于自动控制状态下，低温时如果由于某种原因导致仪表全功率输出，将导致电源跳闸或加热材料寿命大幅度下降等后果。在这种情况下，就需要对输出功率进行分段限制。比如，温度在 400 度以下时，输出功率限制为 20%；400~800 度之间时，输出功率限制为 60%；800 度以上时，输出功率上限为 100%。

#### 折线运算功能

若输入信号与显示数据呈现单调上升的非线性，并且在订货时不能确定其数据，需要在标定时进行修正，可利用仪表的折线运算功能。

该功能常用于温度、流量、荷重等方面的测量。特别是与传感器一起进行标定时，可以克服各种原因造成的不一致性和非线性误差，有效地提高测量精度和测量范围。

## 10、常见问题及解决办法

	现象	原因	解决办法
①	仪表上电后无反应	<ul style="list-style-type: none"> <li>• 电源线连接不正确</li> <li>• 仪表被损坏</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• 检查并按本说明书要求连接电源线</li> <li>• 返修</li> </ul>
②	被控量不能稳定在设定值，出现超调、过调、振荡等现象	<ul style="list-style-type: none"> <li>• 仪表输出相关参数设置错误</li> <li>• 仪表 P、I、D 参数不适合被控对象</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• 检查参数 <math>d-r</math>、<math>coP</math>、<math>outL</math>、<math>outH</math>、<math>cP</math> 是否设置正确。（位式输出 <math>cP</math> 应大于 5.0）</li> <li>• 设置参数 <math>Alt</math> 为 <math>on</math>，启动自整定，自动重设 P、I、D 参数</li> </ul>
③	仪表不能手动输出	<ul style="list-style-type: none"> <li>• 参数 <math>SEn</math> 设为了 <math>off</math></li> <li>• 正在自整定中</li> <li>• 带通讯仪表参数 <math>ctA</math> 设成了 <math>on</math></li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• 参数 <math>SEn</math> 设为 <math>on</math></li> <li>• 等待自整定结束或将参数 <math>Alt</math> 设为 <math>off</math> 强行中止自整定</li> <li>• 将参数 <math>ctA</math> 设为 <math>off</math></li> </ul>
④	仪表显示数值与实际输入值不符	<ul style="list-style-type: none"> <li>• 输入信号接线不正确</li> <li>• 仪表参数 <math>IncH</math> 设置不正确</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• 检查并按本说明书要求连接信号线</li> <li>• 参照本说明书第 24 页注 1 正确设置该参数</li> </ul>

		<ul style="list-style-type: none"> <li>• 仪 表 参 数 <math>u-r</math>、<math>f-r</math> 设置不正确</li> <li>• 仪 表 参 数 <math>in-R</math>、<math>fz</math> 设置不正确</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• 参照本说明书第 26 页 “7.1 测量及显示”，正确设置这两个参数</li> <li>• 参照本说明书第 34 页 “7.5 仪表调校”，正确设置这两个参数</li> </ul>
⑤	仪表无输出信号	<ul style="list-style-type: none"> <li>• 订货时所选输出信号类型不正确</li> <li>• 参数 <math>coP</math>、<math>outL</math>、<math>outH</math> 设置不正确</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• 返回修改</li> <li>• 参照本说明书第 30 页正确设置参数 <math>coP</math>、<math>outL</math>、<math>outH</math></li> </ul>